

〔一様等方空間の計量〕

1. 等方空間

定義 『3次元等方空間』とは、適当な座標系 (χ, θ, φ) において、計量が次の形になる空間である。

$$ds^2 = d\chi^2 + \sigma(\chi)^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2), \quad \sigma(\chi) > 0, \quad 0 < \theta < \pi, \quad 0 < \varphi < 2\pi$$

座標 χ は、動径方向の固有長を表す。等方空間の2次元部分として、動径座標 χ が一定値 χ_* となる領域を考えると、これは半径 χ_* の球面であり、その面積は $4\pi \left\{ \sigma(\chi_*) \right\}^2$ である。

2. 一様等方空間

一般に、等方空間には χ 方向の一様性はなく、スカラー曲率 R も χ の関数になる。ここでは『空間の一様性』の定義には触れず、スカラー曲率 R が定数となるような等方空間を『一様等方空間』と呼ぶことにする。

定理 一様等方空間は、1つの実定数パラメータ K で特徴づけられる。このとき、関数 $\sigma(\chi)$ とリーマン曲率は、それぞれ次のようになる。

$$\sigma(\chi) = \frac{\sinh(\sqrt{-K} \chi)}{\sqrt{-K}} = \begin{cases} \frac{\sinh(\sqrt{|K|} \chi)}{\sqrt{|K|}} & (K < 0) \\ \chi & (K = 0) \\ \frac{\sin(\sqrt{K} \chi)}{\sqrt{K}} & (K > 0) \end{cases}, \quad \begin{cases} R^{ij}_{mn} = K (\delta^i_m \delta^j_n - \delta^i_n \delta^j_m) \\ R^n_j = R^{mj}_{mn} = 2K \delta^n_j, \quad R = R^n_n = 6K \end{cases}$$

証明 各幾何学量の定義に従い順次、丁寧に計算する。以下では、 $(x^1, x^2, x^3) \equiv (\chi, \theta, \varphi)$, $' \equiv \frac{d}{d\chi}$ とする。

(a) 計量関数 : $g_{ij} = \text{diag}\left(1, \sigma^2, \sigma^2 \sin^2 \theta\right)$, $g^{ij} = \text{diag}\left(1, \frac{1}{\sigma^2}, \frac{1}{\sigma^2 \sin^2 \theta}\right)$

(b) 計量接続 : $\Gamma^i_{mn} = \Gamma^n_{im} = \frac{1}{2} g^{ij} (\partial_m g_{jn} + \partial_n g_{mj} - \partial_j g_{mn})$

$$\begin{cases} \Gamma^1_{33} = \sin^2 \theta \Gamma^1_{22} = -\sigma \sigma' \sin^2 \theta, \quad \Gamma^2_{12} = \Gamma^2_{21} = \Gamma^3_{13} = \Gamma^3_{31} = \frac{\sigma'}{\sigma} \\ \Gamma^2_{33} = -\sin \theta \cos \theta, \quad \Gamma^3_{23} = \Gamma^3_{32} = \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \quad (\text{他の成分は } 0) \end{cases}$$

(c) スカラー曲率 : $R = g^{ij} R_{ij}$

$$R = g^{ij} R_{ij} = g^{ij} \left(\partial_n \Gamma^i_{ij} - \partial_j \Gamma^i_{in} + \Gamma^k_{ij} \Gamma^n_{kn} - \Gamma^k_{in} \Gamma^n_{kj} \right) = \frac{2}{\sigma^2} - 2 \left(\frac{\sigma'}{\sigma} \right)^2 - 4 \frac{\sigma''}{\sigma}$$

(d) 境界条件 : 原点 ($\chi = 0$) での正則性 $\begin{cases} \bullet \text{ 『}\chi = 0\text{』の面積が } 0 \rightarrow \sigma(0) = 0 \\ \bullet \chi = 0 \text{ で } \sigma' \text{ が有限} \end{cases}$

(e) 一様等方空間 : K を実定数パラメータとして、 $R = 6K$ を要請する。

$$R = \frac{2}{\sigma^2} - 2 \left(\frac{\sigma'}{\sigma} \right)^2 - 4 \frac{\sigma''}{\sigma} = 6K \rightarrow (2\sigma\sigma'' + (\sigma')^2)\sigma' = (1 - 3K\sigma^2)\sigma' : \begin{cases} \text{左辺} = \left(\sigma(\sigma')^2 \right)' \\ \text{右辺} = \left(\sigma - K\sigma^3 \right)' \end{cases}$$

\rightarrow 積分定数を A として、 $\sigma(\sigma')^2 = \sigma - K\sigma^3 + A$: 境界条件 (d) より、 $A=0$

※ $(\sigma'^2) = 1 - K\sigma^2 + \frac{A}{\sigma}$ となるため、 $A=0$ でなければ $\sigma = 0$ (すなわち $\chi = 0$) で σ' が発散する。

$\therefore \sigma' = \frac{d\sigma(\chi)}{d\chi} > 0$ として, $\frac{\sigma'}{\sqrt{1-K\sigma^2}} = 1$ を境界条件 (d) のもとで積分し, 定理の結果を得る。

※ 関係式 $1 = \sigma' \cdot (1 - K\sigma^2)^{-\frac{1}{2}}$ の積分

・ 次の公式を用いる。 $\frac{d}{d\psi} \sinh \psi = \cosh \psi = \sqrt{1 + \sinh^2 \psi}$

・ $\sigma(\chi) = \frac{\sinh \psi(\chi)}{\sqrt{-K}}$ と置換: $\sigma' = \frac{d\sigma(\chi)}{d\chi} = \frac{d\psi}{d\chi} \frac{d\sigma}{d\psi} = \frac{d\psi}{d\chi} \frac{d}{d\psi} \left(\frac{\sinh \psi}{\sqrt{-K}} \right) = \frac{d\psi}{d\chi} \left(\frac{\cosh \psi}{\sqrt{-K}} \right)$

・ 関係式に代入: $1 = \frac{d\psi}{d\chi} \left(\frac{\cosh \psi}{\sqrt{-K}} \right) \cdot (1 + \sinh^2 \psi)^{-\frac{1}{2}} = \frac{d\psi}{d\chi} \left(\frac{\cosh \psi}{\sqrt{-K}} \right) (\cosh^2 \psi)^{-\frac{1}{2}} = \frac{d\psi}{d\chi} \frac{1}{\sqrt{-K}}$

・ 境界条件: $\sigma(0) = \frac{\sinh \psi(0)}{\sqrt{-K}} = 0$ より, $\psi(0) = 0 \quad \therefore \psi = \sqrt{-K} \chi$

(f) 定曲率空間: 一様等方空間を特徴づける実定数パラメータ K を『曲率定数』という。

直接計算により, $R^{ij}_{mn} = g^{jk} R^i_{kmn} = K (\delta^i_m \delta^j_n - \delta^i_n \delta^j_m)$ が得られる。すなわち, 『定曲率空間』である。

$\therefore R^j_n = R^{mj}_{mn} = K (\delta^m_m \delta^j_n - \delta^m_n \delta^j_m) = K (3\delta^j_n - \delta^j_n) = 2K\delta^j_n, \quad R = R^n_n = 2K\delta^n_n = 2K \times 3 = 6K$

3. 一様等方空間の計量の標準形: 一様等方空間では, 以下の2つの座標系もよく用いられる。

(a) 固有球面積座標: $r = \sigma(\chi) = \frac{\sinh(\sqrt{-K}\chi)}{\sqrt{-K}}$ を動径座標に用いる。

$$\begin{cases} \cdot 1 - Kr^2 = 1 - K \left(\frac{\sinh(\sqrt{-K}\chi)}{\sqrt{-K}} \right)^2 = 1 + \sinh^2(\sqrt{-K}\chi) = \cosh^2(\sqrt{-K}\chi) \\ \cdot dr = \frac{d\sigma(\chi)}{d\chi} d\chi = \cosh(\sqrt{-K}\chi) d\chi \\ \rightarrow ds^2 = d\chi^2 + \sigma(\chi)^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2) \\ = \frac{dr^2}{1 - Kr^2} + r^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2) \quad \text{※ この形で現れることが多い。} \end{cases}$$

(b) 等方座標: 座標変換 $r(\rho) = \rho \left(1 + \frac{K}{4}\rho^2 \right)^{-1}$ をおこなう。

$$\begin{cases} \cdot 1 - Kr^2 = \left(\frac{1 - \frac{K}{4}\rho^2}{1 + \frac{K}{4}\rho^2} \right)^2 \\ \cdot dr = \frac{dr(\rho)}{d\rho} d\rho = \frac{1 - \frac{K}{4}\rho^2}{\left(1 + \frac{K}{4}\rho^2 \right)^2} d\rho \\ \rightarrow ds^2 = \frac{dr^2}{1 - Kr^2} + r^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2) \\ = \left(1 + \frac{K}{4}\rho^2 \right)^{-2} \left\{ d\rho^2 + \rho^2 (d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2) \right\} \\ \downarrow (x, y, z) = (\rho \sin \theta \cos \varphi, \rho \sin \theta \sin \varphi, \rho \cos \theta) \text{ で定義される座標 } (x, y, z) \text{ を用いる。} \\ = \left\{ 1 + \frac{K}{4}(x^2 + y^2 + z^2) \right\}^{-2} (dx^2 + dy^2 + dz^2) \quad (*) \end{cases}$$

※ 計量 (*) は (x, y, z) -空間において, 原点の周りの回転対称性をもつ。